**Parcours Cobotique et vision**

Jour 1 : Bases de la robotique et de la cobotique

* Appréhender les principes de la robotique
* Comprendre les gammes de robots et cobots industriels et leurs domaines d’application
* Piloter un cobot dans les espaces articulaires et cartésiens
* Mettre en application : définir des repères objets et outils programmer des trajectoires

Jour 2 : Vision industrielle pour la cobotique

* Comprendre les principes de base de la vision industrielle
* Analyser une prise de vue et une image
* Calibrer une caméra et la lier à un cobot, apprendre des cibles
* Mettre en application : pick and place référencé vision

Jour 3 : Assemblage cobotique

* Choisir un effecteur intelligent et le paramétrer
* Utiliser la gestion d’efforts pour l’assemblage
* Mettre en application : assemblage référencé vision avec gestion des efforts

Etude diagnostic « Cartographie des emplois, des compétences et des formations de l’Industrie du futur » - 3/07/2023 - Observatoire paritaire de la Métallurgie / OPCO 2i